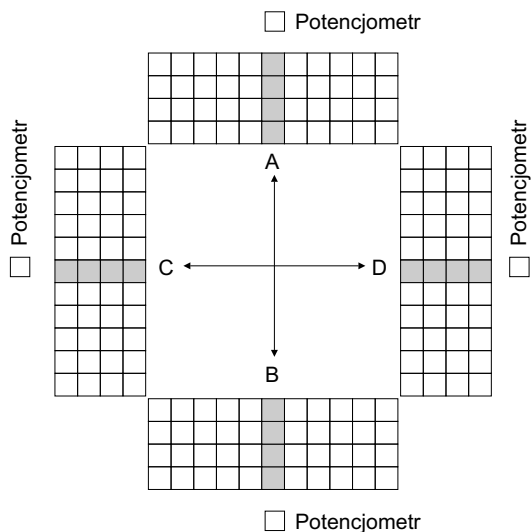


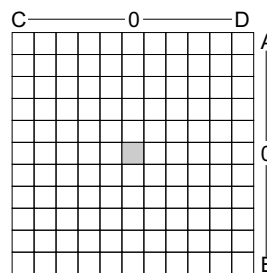
FORMULARZ DLA NIESTANDARDOWEGO MANIPULATORA CK

Zrób kopię, wypełnij i prześlij go do nas

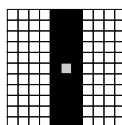
Schemat łączenia styków



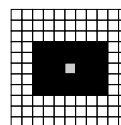
Praca dźwigni (liczba stopni w każdym kierunku)



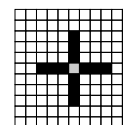
Przykłady



5 kroków osi A-B
1 krok osi C-D
ruch 360°



2 kroki osi A-B
3 kroki osi C-D
ruch 360°



3 kroki osi A-B
3 kroki osi C-D
ruch krzyżowy

Ruch dźwigni

- Stopniowy
 Stopniowy - samopowrotny
 Bezstopniowy - samopowrotny

Potencjometry

- 2,2 kOhm
 4,7 kOhm
 10 kOhm
 Tylko przycisk

Gałka

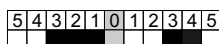
- Okrągła
 W kształcie "T"

Typ gałki

- Standardowa
 Blokada "0" mech.
 Blokada "0" mech. + styk NC
 Blokada "0" mech. + styk NO

INSTRUKCJA:

- Zaznacz odpowiedni **rodzaj gałki**
- Zaznacz odpowiedni **typ gałki**
- Zaznacz odpowiedni **ruch dźwigni**
- Zaznacz odpowiednie pole w tablicy **praca dźwigni** ustalając liczbę stopni w każdym kierunku
- Jeśli potrzebne są potencjometry zaznacz ich typ, oraz, w której osi mają być zamontowane
- Wypełnij diagram łączenia styków, każde 11 okienek odpowiada jednemu stykowi. Wypełnij odpowiednie okienka w/g poniższego schematu, gdzie styk jest zwarty w pozycji 1-2-3 w lewo oraz 3-4 w prawo



UWAGI:
